

MICOLIFT M3P 微机使用说明书

目录

第一章 简要介绍

1.1	前言	3
1.2	功能简介	3
1.3	附电梯专用控制系统功能	5

第二章 接口

2.1	MICOLIFT M3P 配双速的端子连接	7
2.2	MICOLIFT M3P 配变频的端子连接	12
图 1:	MICOLIFT M3P 配双速端子接线图	19
图 2:	MICOLIFT M3P 配变频端子接线图	20
图 3:	MICOLIFT M3P 尺寸图	21

第三章 M3P 调试器使用说明

3.1	显示屏、菜单	22
3.2	菜单描述	23
3.2.1	主菜单	24
3.2.2	配置菜单 (CONFIG)	24
3.2.3	时间设置菜单 (TIME)	29
3.2.4	基站の設定 (STATION)	30
3.2.5	呼梯菜单 (CALL)	32
3.2.6	输入输出菜单 (IO 菜单)	34
3.2.7	开门菜单 (DOOR)	35
3.2.8	故障记录菜单 (ERROR HISTORY)	36

3.2.9 密码菜单 (PASSWORD) -----	36
3.2.10 脉冲监控菜单 (PULSE MONITOR) -----	37
3.2.11 输入选择菜单 (INPUT SELECT) -----	39
3.2.12 时间菜单 (TIME2) -----	40
3.3 自动测量井道数据方法 -----	40
3.4 电梯平层精度的调节 -----	41
3.5 减速距离的确定 -----	42
第四章 故障描述 -----	43

第一章 简要介绍

1.1 前言

MICOLIFT M3P 全电脑控制微机自推出以来，以其无可比拟的可靠性、友好的人机界面，低廉的价格，迅速赢得了广大用户的信赖，成为电梯生产、改造及技术更新的首选产品，为当今电梯技术发展的主流方向。目前已被国内几十家电梯厂所采用。

注：MICOLIFT M3P 微机的工作电压为直流稳压 24V，如果把工作电压错接入交流 220V 会损坏 M3P 微机。

1.2 功能简介

MICOLIFT M3P 微机，采用并行通讯，可直接处理 8 层以内并行信号，主控板采用 5 层制板工艺，上下两面基本上为覆盖层，并且采用表面贴装工艺，极大地提高系统的抗干扰能力。通过友好的人机界面，调试人员无需编程，可根据现场条件输入几个简单的参数即可，它具有如下特点：

- (1)、井道参数自学习
- (2)、采用高速计数技术及准确定位技术，平层精度更高。
- (3)、能直接在微机操作器上登记并显示电梯的外呼和内选的指令信号。
- (4)、能直接调节自动关门的时间和开、关门保护的时间。
- (5)、可直接在微机上设定任意不响应的电梯楼层信号。
- (6)、可设置单 / 双门机及相应楼层不开门。
- (7)、楼层显示可设置为 BCD 码、七段码或格雷码
- (8)、能设置任意基站以及消防返回的层站
- (9)、显示自学习后各楼层的脉冲数，以及当前轿厢所在位置；

- (10)、可实现并联运行;
- (11)、50 个故障历史记录。
- (12)、可显示电梯运行曲线

集各种优越性能于一体，当电梯出现故障时可及时作出准确的处理，以及做一些事先防范的工作，让你感受到科技以人为本的真谛。

1.3 附电梯专用控制系统功能

附电梯专用控制系统功能

序号	功 能	备 注
1	检修运行	
2	全集选控制	
3	慢速自救运行	
4	到站自动开门	
5	门安全保护功能	
6	本层顺向外呼按钮开门功能	
7	开关门按钮操作功能	
8	自动延时关门功能	
9	自动定向与换向功能	
10	外呼开门定向功能	
11	内选错误登记重按可消号	
12	反向时自动消指令	选配功能
13	单多层运行自动分速度功能（1.5m/s 以上）	
14	满载直驶	
15	到站钟	
16	待梯时轿内照明、风扇自动断电	
17	自动返基站	并联、群控时有，单梯时为选配功能
18	人性化液晶显示界面操作器	
19	与上位计算机通讯功能	
20	故障历史记录	
21	井道层楼数据自学习	
22	服务层的任意设置	
23	层楼显示字符的任意设定	
24	司机操作	

25	司机运行状态下内选灯闪动指示对应层外呼信号	
26	内选自动应答与减速消号	
27	外呼顺向应答与减速消号	
28	独立运行	
29	点阵式层楼显示器	
30	运行方向的滚动显示	
31	层楼位置信号的自动修正	
32	锁梯服务	
33	火灾紧急返回运行	非消防梯选配
34	消防员操作	消防梯选配
35	语音报站功能	选配功能
36	门安全触板保护	
37	超载报警与保护功能	
38	轻载防捣乱功能	选配功能
39	逆向运行保护	
40	防打滑保护	
41	最远向反向外呼应答截车	
42	端站强制换速功能	
43	关门故障自动重开门功能	
44	调速器故障保护	
45	主控 CPU WDT 保护	
46	小区（或大楼）监控	选配
47	远程监控	选配，通过 MODEM 和电话线
48	并联运行	选配功能
49	群控运行	选配功能
50	上班高峰服务	群控时选配
51	分散待机	群控时有
52	显示电梯运行曲线	需配测速编码器，选配功能

第二章 接口

2.1 MICOLIFT M3P 配双速的端子连接

MICOLIFT M3P 微机（配双速）各 I/O 的功能详见端子图《图 1》，其工作电压为直流 24V，各端子功能的描述见表 1 和表 2：

表 1: 输入端子

INPUT UNIT		
端子号	功能描述	备注
X00	3 楼下召	常开触点
X01	4 楼下召	常开触点
X02	5 楼下召	常开触点
X03	6 楼下召	常开触点
X04	7 楼下召	常开触点
X05	1 楼内选	常开触点
X06	2 楼内选	常开触点
X07	3 楼内选	常开触点
X10	4 楼内选	常开触点
X11	5 楼内选	常开触点
X12	6 楼内选	常开触点
X13	7 楼内选	常开触点
X14	关门限位 1 输入信号	常闭触点
X15	快慢车，上下方向监控输入信号	常开触点或常闭（可调）
X16	轿门锁监视信号	常开触点

X17	厅门锁监视信号	常开触点
X20	快车检测输入信号	常开触点
X21	安全回路监视信号输入	常开点输入
X22	检修慢下输入信号	常开触点
X23	检修慢上输入信号	常开触点
X24	超载输入信号	常开触点或常闭（可调）
X25	开门限位 1 输入信号	常闭触点
X26	抱闸反馈信号	常闭触点
X27	关门按钮输入信号	常开触点
X30	安全触板输入信号	常开触点或常闭（可调）
X31	开门按钮输入信号	常开触点
X32	上平层	常开触点
X33	检修/正常输入信号	断线时为检修状态
X34	消防输入信号	常开触点或常闭（可调）
X35	锁梯输入信号	常开触点
X36	下限位输入信号	常闭触点
X37	上限位输入信号	常闭触点
X40	下减速	常开触点
X41	上减速	常开触点
X42	第二下强换输入信号	常闭触点
X43	第二上强换输入信号	常闭触点
X44	开门限位 2 输入信号	常闭触点

X45	关门限位2 输入信号	常闭触点
X46	司机输入信号	常开触点
X47	满载输入信号	常开触点
X50	下平层	常开触点
X51	7 楼上召	常开触点
X52	8 楼下召	常开触点
X53	8 楼内选	常开触点
X54	1 楼上召	常开触点
X55	2 楼上召	常开触点
X56	3 楼上召	常开触点
X57	4 楼上召	常开触点
X60	5 楼上召	常开触点
X61	6 楼上召	常开触点
X62	2 楼下召	
VP+	输入信号电源	
A	关门延时	当用以双速梯时为关门延时信号
B		
GND	输入信号 (0V) 电源	
24V(左)	输入信号 (24V) 电源	供外部电源
GND	输入信号 (0V) 电源	
24V(右)	输入信号 (24+) 电源	供工作电源

表 2: 输出端子

OUTPUT UNIT		
端子号	功能描述	备注
Y00	副抱闸接触器控制输出	抱闸信号输出 3 秒后断开该信号用于高压打开抱闸，然后低压维持抱闸打开。
Y01	输出备用	配安川变频器时为抱闸输出信号
Y02	运行接触器控制输出	当用于双速梯时，此点留空
Y03	锁梯接触器控制输出	驱动锁梯接触器线圈
Y04	照明继电器控制输出	控制轿厢内的照明和风扇
Y05	2#关门控制输出	门机 2
Y06	2#开门控制输出	门机 2
Y07	1#关门控制输出	门机 1
Y10	1#开门控制输出	门机 1
Y11	电梯上行接触器输出	
Y12	电梯下行接触器输出	
Y13	备用	
Y14	快车接触器输出	
Y15	慢车接触器输出	
Y16	全电抗接触器输出	此接触器为行慢车时短接电抗用
Y17	半电抗接触器输出	此接触器为行快车时短接电抗用
Y20	1 楼上召灯	
Y21	2 楼上召灯	
Y22	3 楼上召灯	

Y23	4 楼上召灯	
Y24	2 楼下召灯	
Y25	3 楼下召灯	
Y26	4 楼下召灯	
Y27	5 楼下召灯	
Y30	1 楼内选灯	
Y31	2 楼内选灯	
Y32	3 楼内选灯	
Y33	4 楼内选灯	
Y34	5 楼内选灯	
Y35	蜂鸣器输出	
Y36	检修灯	
Y37	上方向灯输出	
Y40	下方向灯输出	
Y41	A	
Y42	B	
Y43	C	
Y44	D	
Y45	E	
Y46	F	
Y47	G	
Y50	-----	负号输出

Y51	消防返回输出	
Y52	超载灯输出	
Y53	关门延时灯输出	
Y54	5 楼上召灯	
Y55	6 楼上召灯	
Y56	7 楼上召灯	
Y57	6 楼下召灯	
Y60	7 楼下召灯	
Y61	8 楼下召灯	
Y62	6 楼内选灯	
Y63	7 楼内选灯	
Y64	8 楼内选灯	

2.2 MICOLIFT M3P 配变频的端子连接

MICOLIFT M3P 微机（配变频）各 I/O 的功能详见端子图《图 2》，其工作电压为直流 24V，各端子功能的描述见表 3 和表 4：

表 3: 输入端子

INPUT UNIT		
端子号	功能描述	备注
X00	3 楼下召	常开触点
X01	4 楼下召	常开触点
X02	5 楼下召	常开触点

X03	6 楼下召	常开触点
X04	7 楼下召	常开触点
X05	1 楼内选	常开触点
X06	2 楼内选	检修向下
X07	3 楼内选	检修向上
X10	4 楼内选	常开触点
X11	5 楼内选	常开触点
X12	6 楼内选	常开触点
X13	7 楼内选	常开触点
X14	关门限位 1 输入信号	常闭触点
X15	运行反馈输入信号	常开触点或常闭 (可调)
X16	轿门锁监视信号	常开触点
X17	厅门锁监视信号	常开触点
X20	变频器监控输入信号	常开触点
X21	安全回路监视信号输入	常开点输入
X22	检修慢下输入信号	常开触点
X23	检修慢上输入信号	常开触点
X24	超载输入信号	常开触点或常闭 (可调)
X25	开门限位 1 输入信号	常闭触点
X26	抱闸反馈信号	常闭触点
X27	关门按钮输入信号	常开触点
X30	安全触板输入信号	常开触点或常闭 (可调)

X31	开门按钮输入信号	常开触点
X32	平层感应器输入信号	常开触点
X33	检修/正常输入信号	断线时为检修状态
X34	消防输入信号	常开触点或常闭（可调）
X35	锁梯输入信号	常开触点
X36	下限位输入信号	常闭触点
X37	上限位输入信号	常闭触点
X40	第一下强换输入信号	常闭触点
X41	第一上强换输入信号	常闭触点
X42	第二下强换输入信号	常闭触点
X43	第二上强换输入信号	常闭触点
X44	开门限位2输入信号	常闭触点
X45	关门限位2输入信号	常闭触点
X46	司机输入信号	常开触点
X47	满载输入信号	常开触点
X50	运行准备好输入信号	配安川或富士变频器用，米高变频器留空，电梯零速时此点接通
X51	7楼上召	常开触点
X52	8楼下召	常开触点
X53	8楼内选	常开触点
X54	1楼上召	常开触点
X55	2楼上召	常开触点
X56	3楼上召	常开触点

X57	4 楼上召	常开触点
X60	5 楼上召	常开触点
X61	6 楼上召	常开触点
X62	2 楼下召	常开触点
VP+	输入信号电源	
A	A 相输入	
B	B 相输入	
GND	输入信号 (0V) 电源	
24V (左)	输入信号 (24+) 电源	供外部电源
GND	输入信号 (0V) 电源	
24V (右)	输入信号 (24+) 电源	供工作电源

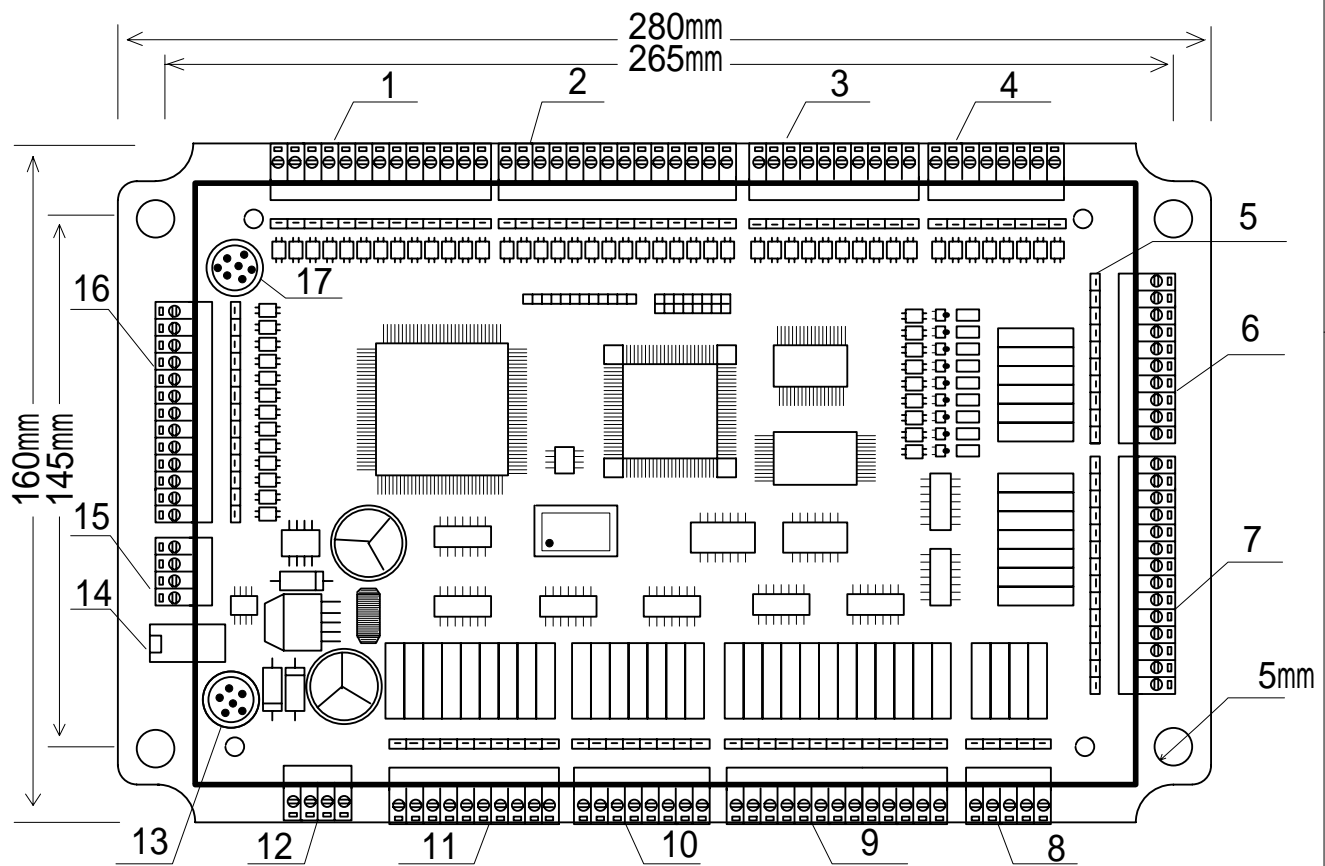
表 4: 输出端子

OUTPUT UNIT		
端子号	功能描述	备注
Y00	副抱闸接触器控制输出	抱闸信号输出 3 秒后断开该信号用于高压打开抱闸, 然后低压维持抱闸打开。
Y01	输出备用	配安川变频器时为抱闸输出信号
Y02	运行接触器控制输出	监测电梯信号正常时输出运行信号
Y03	锁梯接触器控制输出	驱动锁梯接触器线圈
Y04	照明继电器控制输出	控制轿厢内的照明和风扇

Y05	2#关门控制输出	门机 2
Y06	2#开门控制输出	门机 2
Y07	1#关门控制输出	门机 1
Y10	1#开门控制输出	门机 1
Y11	电梯上行信号输出	
Y12	电梯下行信号输出	
Y13	使能信号输出	配科比变频器用
Y14	电梯多层速度信号输出	速度指令
Y15	电梯单层速度信号输出	速度指令
Y16	电梯爬行速度信号输出	速度指令
Y17	电梯检修速度信号输出	速度指令
Y20	1 楼上召灯	
Y21	2 楼上召灯	
Y22	3 楼上召灯	
Y23	4 楼上召灯	
Y24	2 楼下召灯	
Y25	3 楼下召灯	
Y26	4 楼下召灯	
Y27	5 楼下召灯	
Y30	1 楼内选灯	
Y31	2 楼内选灯	
Y32	3 楼内选灯	

Y33	4 楼内选灯	
Y34	5 楼内选灯	
Y35	蜂鸣器输出	
Y36	检修灯	
Y37	上方向灯输出	
Y40	下方向灯输出	
Y41	A	
Y42	B	
Y43	C	
Y44	D	
Y45	E	
Y46	F	
Y47	G	
Y50	-----	负号输入
Y51	消防返回输出	
Y52	超载灯输出	
Y53	到站钟输出	
Y54	5 楼上召灯	
Y55	6 楼上召灯	
Y56	7 楼上召灯	
Y57	6 楼下召灯	
Y60	7 楼下召灯	

Y61	8 楼下召灯	
Y62	6 楼内选灯	
Y63	7 楼内选灯	
Y64	8 楼内选灯	



MICO M3P微机尺寸图

代码	名称	用途简介	代码	名称	用途简介
1	输入端子		9	输出端子	
2	输入端子		10	输出端子	
3	输入端子		11	输出端子	
4	输入端子		12	输入端子	电源输入
5	信号灯		13	输入端子	操作器输入
6	输出端子		14	CAN	操作器输入
7	输出端子		15	输入端子	A/B相脉冲输入
8	输出端子		16	输入端子	
			17	输入端子	下载程序

图2：MICO M3P 尺寸图

Title		图2：MICO M3P 尺寸图	
Size	Number	Revision	
A4			
Date:	12-Aug-2005	Sheet of	
File:	C:\Documents and Settings\All Users\Documents\Bjy\说明书\新建文件夹\OK_SCH.dtb	Revision	

第三章 M3P调试器使用说明

M3调试器是用来监控和修改电梯参数的。在修改电梯参数前要先输入密码，密码正确后才能进入到修改状态，修改状态下超过15分钟没有响应任何按键时，调试器会自动关闭修改状态（关闭修改后要再修改参数，则需重新输入密码），20分钟后将返回到主界面中，30分钟后回到首页中，40分钟后后关闭背光或显示屏。

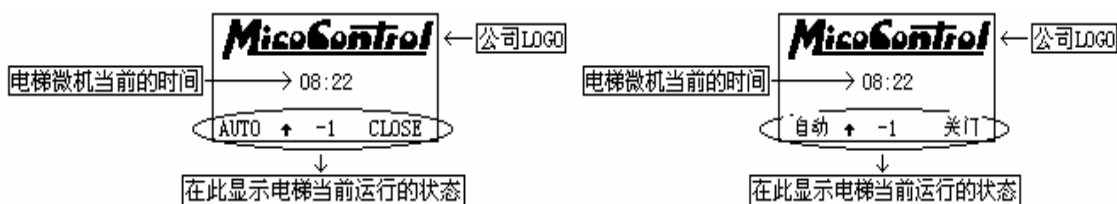
3.1 显示屏、菜单

➤ M3P 调试器采用 128X64Dot 的液晶显示屏，调试器上的 CE_SET 跳线是语言选择（china 为中文，english 为英文）；S1 跳线用于选择背光是否要长亮，S1 跳线接到 Long 端时，显示屏和背光长亮。当 S1 跳线跳至 Auto 端时，在一定时间内没有响应任何按键，调试器将关闭背光或显示屏。背光或显示屏关闭后有键按下，显示屏和背光在 1.5 秒内恢复正常的显示。

➤ 首先，按照电路图接好线，并给微机通电，这时你可看到（调试器的首页）：



按一下 Enter 键，将进入到调试器的主界面中（长方形框内的中文说明为注解部分，不为调试器上的内容，以下相同）：



以下是一些状态的对应说明：

自动 (AUTO)

检测 (TEST)

消防 (FIRE)

司机 (MANUAL)

满载 (FULLY)

超载 (OVER)

开门 (OPEN)

关门 (CLOSE)

自学习 (LEARN)

平层 (LEVELL)

锁梯 (LOCK)

在主界面中，按一下 Enter 键将进入选择主菜单的模式，此时，可按“↑”和“↓”键来选择主菜单项，Esc 键退出选择主菜单返回到主界面中，Enter 键进入到选择子菜单项。

3.2 菜单描述

M3P 调试器共有 10 个主菜单，按“↑”、“↓”键来修改主菜单选项，确定选项后按 Enter 键进入到该菜单的子菜单中，进入到子菜单后的操作与在主菜单时的操作相同。编辑模式下，按“↑”、“↓”键来修改参数值，确定参数值后按 Enter 键保存参数值，Esc 键放弃修改。微机上所有参数出厂前已初步设置了默认值，但有些参数必须根据现场情况重新设置。

3.2.1 主菜单

- 配置菜单 (【10】 CONFIG)
- 时间设置菜单 (【20】 TIME)
- 基站の設定 (【30】 STATION)
- 呼梯菜单 (【40】 CALL)
- 输入输出菜单 (【50】 IO 菜单)
- 开门菜单 (【60】 DOOR)
- 故障记录菜单 (【70】 ERROR HISTORY)
- 密码菜单 (【80】 PASSWORD)
- 脉冲监控菜单 (【90】 PULSE MONITOR)
- 输入选择 (【A0】 INPUT SELECT)
- 时间菜单 2 (【B0】 TIME2)

下面将描述所有菜单的功能及调试步骤。

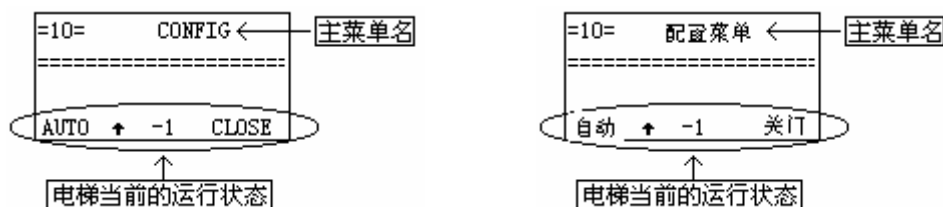
注：【】符号中的数字表示所在的主菜单号。

《》符号中的数字表示子菜单号。

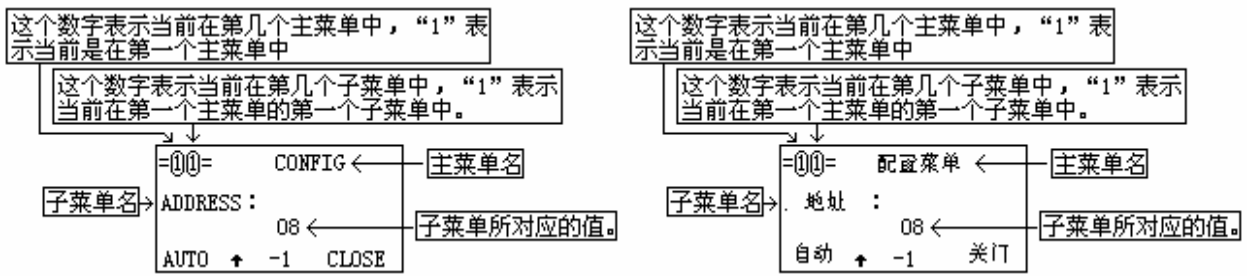
() 符号中的内容为菜单中相应英文的中文显示。

3.2.2 配置菜单 (【10】 CONFIG)

➤ 在第一个主菜单元 CONFIG (配置菜单) 模式下:

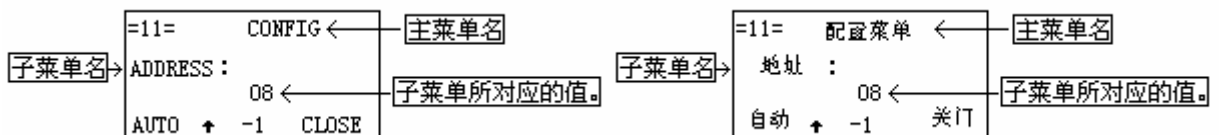


按 **Enter** 键，就进入到 CONFIG (配置菜单) 菜单的第一个子菜单 ADDRESS (地址):

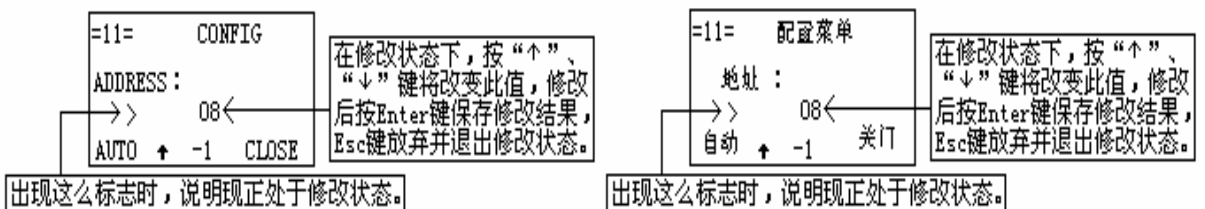


➤ 下边是各子菜单的描述:

- 《11》 ADDRESS (地址): 选择范围 0-15, 主要用于设定电梯并联、群控或远程监控时各微机的地址。(两梯并联时只要其中一台设为 1、另一台设为 2 即可)。设定地址后, 最好将微机重新断电一次。



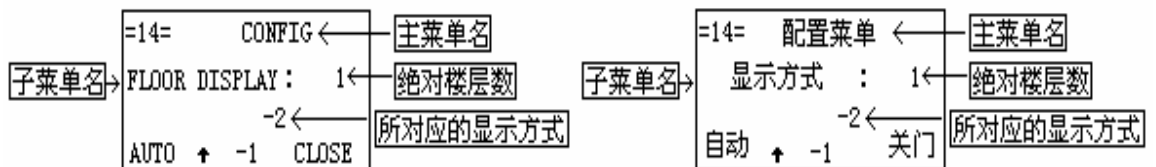
要修改 ADDRESS (地址) 值, 只需在 ADDRESS (地址) 菜单下按一下 Enter 键就进入到了修改状态, 此时, 参数的左边会出现修改标志“>”。



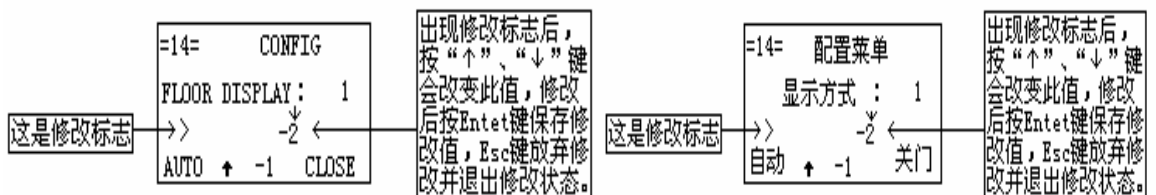
- 《12》 CONNECT (反相消号): 选择 OFF-LINE 模式, 备用 (修改参数的方法同上所述)



- 《13》 SPEED (速度): 输入电梯额定速度, $V < 1.5\text{m/S}$, 微机只输出一个高速信号, 若 $V \geq 1.6\text{m/s}$, 微机分单、多层输出电梯运行速度信号, 此时快车按两段速运行, 当设置 $V > 2.0\text{m/s}$ 时, 电梯快车按 3 段速运行 (用模拟量时输出单、多层运行曲线), 此时减速点可以越层。
- 《14》 FLOOR DISPLAY (显示方式): 该模式用于设定各楼层的显示方式, 按 ENTER 键进入以下界面:

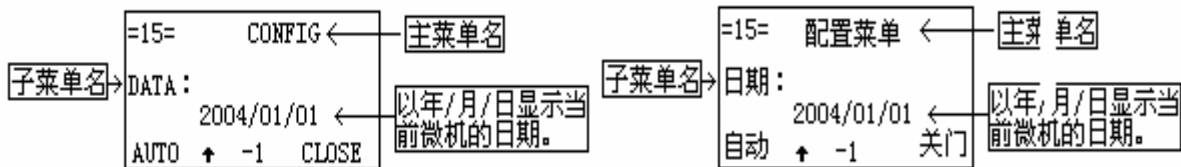


右上角显示的为绝对楼层的数值, 如“1、2、3 ……64”等。中间显示的为需显示的数字, 如“-2”。图中是绝对楼层为 1 楼, 在显示时显示为“-2”。要修改显示方式时, 只需按 ENTER 键, 出现修改光标“>”符号, 再通过“↑”、“↓”键来修改其值, 修改完毕后按 Enter 键保存修改结果, Esc 键放弃并退出修改状态:

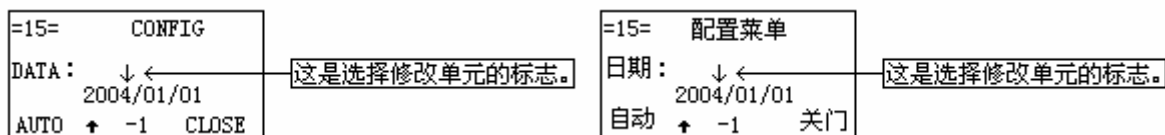


本调试器提供了字母显示功能, 若需要显示一些特殊的字符可与微机供应商取得联系。

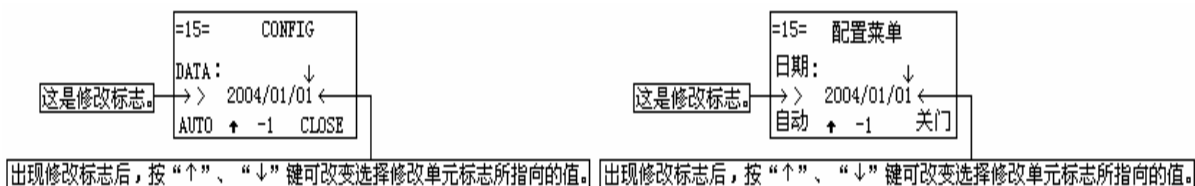
► 《15》DATE (日期): 以年/月/日显示微机当前的日期。(此菜单需时钟芯片支持, 非标准配置!)



按 Enter 键后将进入到选择修改单元的模式, 这时会出现选择修改单元的标志:

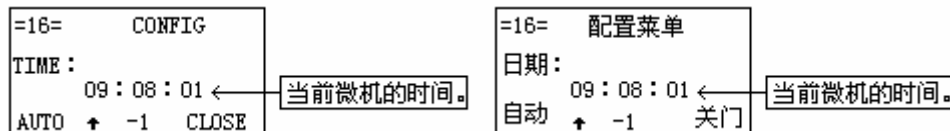


按“↑”、“↓”键可改变修改单元, Enter 键进入修改选定的单元, 此时, 会出现修改的标志:



得到想要修改的值后, 按 Enter 键保存, Esc 放弃修改结果。

► 《16》TIME (时间): 以时分秒显示当前微机的时间。(此菜单需时钟芯片支持, 非标准配置!)



修改时间的参数与修改日期的参数相同。

注意: 请将微机的日期和时间改为正确值, 以便故障记录时能记下准确的发生时间。

- **《17》 LEARNING (自学习)**: 设置自学习功能。电梯返回下端站进入门区后 (即端站下强换断开, 门区接通) 转到自动运行状态, 待电梯自动关门后选择 ON 模式, 电梯开始进行自学习。电梯自动运行至上端站到达门区后自动停梯完成井道自学习。

注: 必须见到楼层数连续递增时自学习才算成功, 若输入微机 A-B 相位接反或没入脉冲输入, 楼层数最高只到达 3 层。

- **《18》 MANUAL DOOR (司机关门选择)**: 设置司机状态下 ON 模式, 表示司机状态下需要长按关门, 选择 OFF 模式, 表示司机状态下可点动关门。

- **《19》 MANUAL DIRECTION (司机定向选择)**: 设置司机状态下 ON 模式, 表示司机状态下外呼不能截停电梯, 选择 OFF 模式, 表示司机状态下外呼可截停电梯。

- **《1A》 CONVERTVE SELECT (变频器选择)**: 变频器选择。

- **《1B》 DIFERFLOOR (楼层差)**: 两台电梯并联时, 两台电梯楼层绝对数的差值。当两台电梯楼层数相同时或单梯使用时, 此值为“0”, 当一台有地下一层, 另一台没有, 则此值为“1”。MICO M3 微机规定没有地下室的那一台地址 (**《11》** adres 菜单) 为 2, 另一台为 1。

- **《1C》 SOFTWARE VERSION(软件版本号)**

- **《1D》 PULSES PR(编码器脉冲数)**: 若经过分配, 则需输入分频后的脉冲数。

3.2.3 时间设置菜单 (【20】 TIME)

- 《21》 STOP (停止时间): 设定微机断开所有速度信号后, 延时断开主接触器的时间, 若配安川变频器时为断开抱闸的时间。

=21=	TIME	=21=	时间设置菜单
STOP :		停止时间:	
	0002.0 /S		0002.0 /S
AUTO ↑	-1 CLOSE	自动 ↑	-1 关门

要修改其值, 按 **Enter** 键后进入修改状态, 然后通过“↑”、“↓”键来改变其值, 修改后按 **Enter** 键保存并退出修改值。 **Esc** 键放弃修改。

- 《22》 START (启动时间): 设置打开升值曲线的时间。配安川/富士变频器时用。
- 《23》 BRAKE (抱闸打开时间): 可设置抱闸打开的时间。配安川/富士变频器时用。
- 《24》 DOOR OPEN (提前开门时间): 设置提前开门的时间。
- 《25》 DOOR CLOSE (自动关门时间): 设置自动关门的时间, 时间值以秒表示。
- 《26》 OPEN PROTECT (开门保护时间): 设置开门保护的时间, 当开门限位因故障不能断开时, 可设置此保护时间值, 门机停止继续开门, 避免了门机因长时间通电而损坏的危险。
- 《27》 CLOSE PROTECT (关门保护时间): 设置关门保护的时间, 当门锁或关门限位因故障不能接通或断开时, 可设置此保护时间值使门机停止关门, 并重新开门。
- 《28》 RINGING (蜂鸣器时间): 设置司机状态下, 有外呼信号时, 蜂鸣器响的时间

- 《29》 GONG (到站钟时间): 到站钟信号持续时间。
- 《2A》 SPEED STOP (断开速度时间): 设置进入门区, 延时断开所有速度信号的时间, 当电梯减速进入门区后, 且计数脉冲到达设定值后, 将切断所有速度信号, 此菜单用作脉冲计算失效后的保护措施, 一般应将其设定为比正常断开后一些, 但过大将使电梯自救时不能就近停车。
- 《2B》 FLOOR PROTECT (楼层保护时间): 楼层保护时间, 微机必须在此时间内收到每层的减速点信号, 否则微机会出 E4 故障, 电梯就近减速停车。
- 《2C》 TIME1 (时间一): 调节检修速度时, 抱闸断开后, 延时断开方向的时间, 当该值为 0 时则没有延时。
- 《2D》 TIME2 (停止保护时间): 当轿厢不动, 钢丝绳打滑时设置的保护时间。若平层感应器在此限定时间内不变化, 则会出 E11 运行超时故障。该故障出现后, 必须断电或打检修开关恢复。
- 《2E》 TIME3 (时间三): (备用)
- 《2F》 RUN TIME (运行次数): 显示电梯运行次数, 只计算电梯快车运行的次数。

3.2.4 基站的设定 (【30】 STATION)

- 《31》 BASE (锁梯基站): 设置并联电梯的基站及锁梯层站, 此基站的楼层值按绝对楼层设定。

=31=	STATION
BASE :	01
AUTO ↑	-1 CLOSE

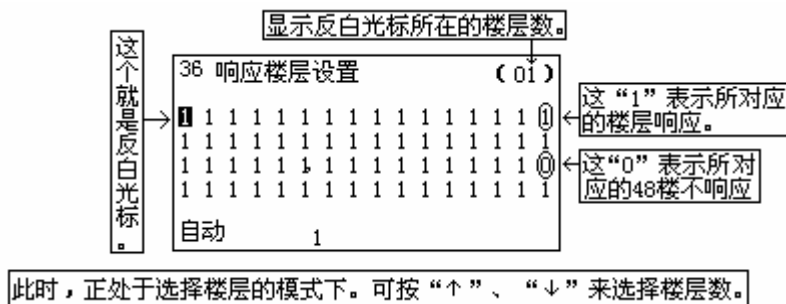
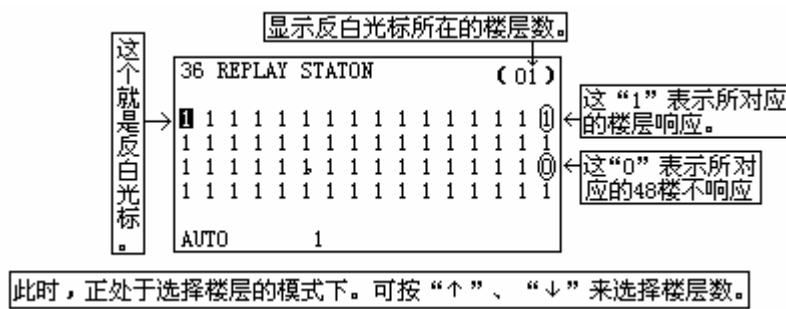
=31=	基站的设定
锁梯基站 :	01
自动 ↑	-1 关门

按 **Enter** 键进入修改状态, 出现修改标志后, 再按 “↑”、“↓” 键来改变参数值, 得到修改值后按 **Enter** 键保存修改值, **Esc** 键放弃修改。

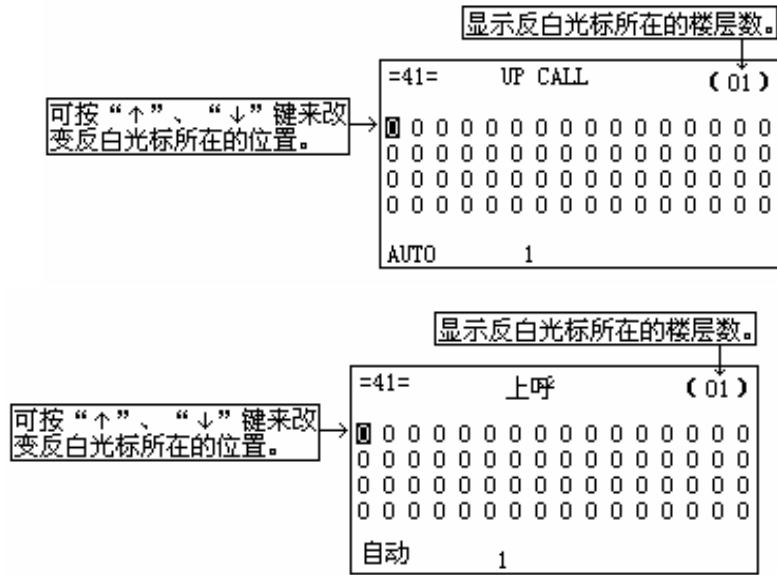
- 《32》 FIRE HOUSE (消防基站): 设置电梯处于消防状态时, 返回那一层站, 此数值按绝对楼层设定。
- 《33》 HIGHEST (最高楼层): 设置电梯最高的楼层数, 以电梯自学习测得的最高楼层数为准。(对双速梯, 直接输入最高梯层数即可)
- 《34》 WAIT (1) (第一等待): 设置电梯群控或并联时, 平时在那一楼层等候。
- 《35》 WAIT (2) (第二等待): 设置电梯群控或并联时, 平时在那一楼层等候。
- 《36》 REPLY STATION (响应楼层设置): 设置响应的楼层数。

<pre> 36 REPLY STATION 1 AUTO 1 </pre>	<pre> 36 响应楼层设置 1 自动 1 </pre>
---	--

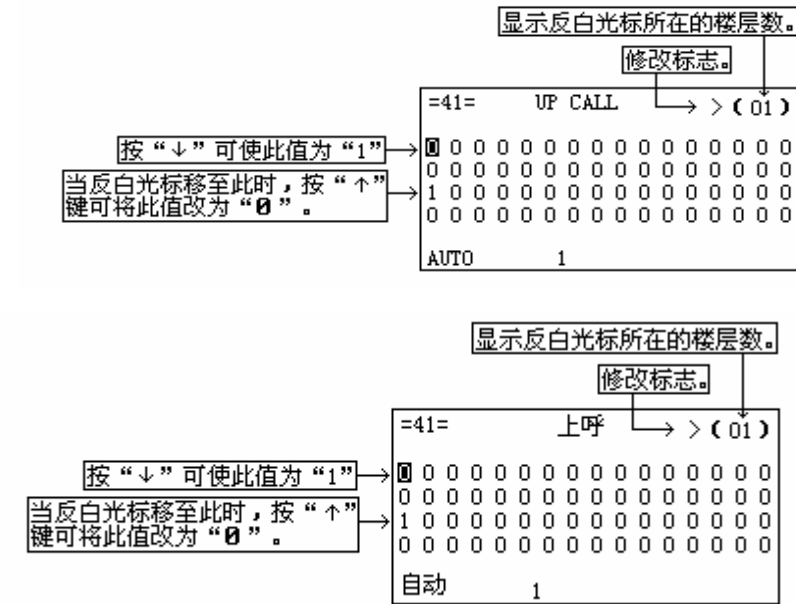
以二进制数字表示, “1”表示响应, : “0”表示不响应。从左到右上到下分别表示 “1、2……、64” 层:



当按下 **Enter** 键液晶显示屏的右上角显示反白光标所在的楼层数:



再按一下 **Enter** 键，出现修改标志“>”，再通过“↑”、“↓”键可修改反白光标所在的值:



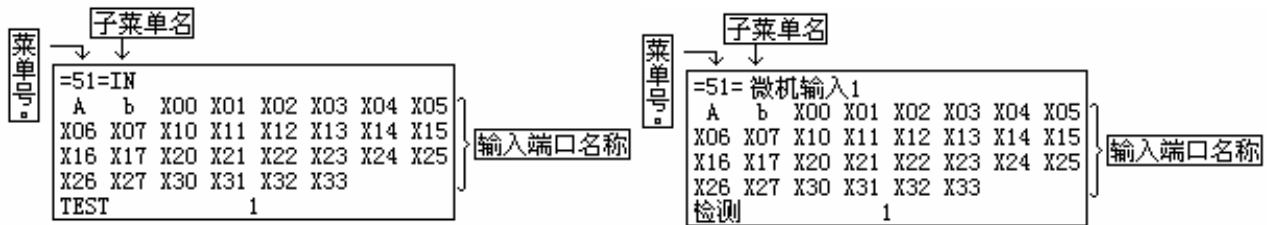
登记呼梯信号后，当电梯运行到该层站后，该呼梯信号会自动清除。

- 《42》 DOWN CALL (下呼): 使用方法同上。
- 《43》 CAR CALL (内呼): 使用方法同上。

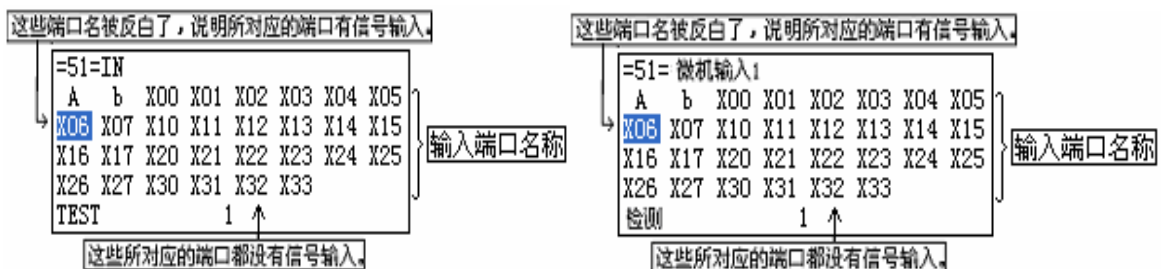
3.2.6 输入输出菜单 (【50】 IO 菜单)

本菜单的内容只能作监控用,不能修改。

➤ 《51》 INPUT (微机输入 1): 显示微机并行输入的各端子的状态:



有反白的端口表示有信号输入, 没有反白的端口表示没有信号输入:



此编号直接对应微机输入端子编号, 例如“**A-B**”表示脉冲 A-B 相输入, “.0”表示 0.0 号端子, “.1”表示 0.1 号端子, “1.1”表示 1.1 号端子, 如此类推。

➤ 《52》 INPUT (微机输入 2): 显示微机并行输入的各端子的状态

➤ 《53》 OUTPUT (微机输出 1): 显示微机并行输出的各端子的状态, 查看方法同上。

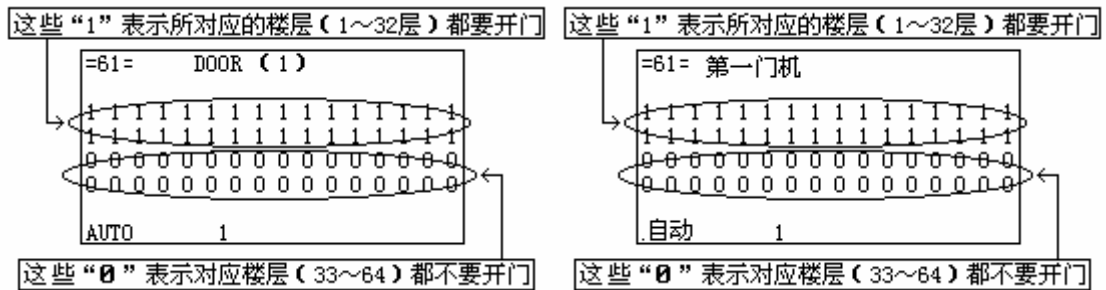


此编号直接对应微机输出端子编号, 例如“.0”表示 0.0 号端子, “.1”表示 0.1 号端子, “1.1”表示 1.1 号端子, 如此类推。

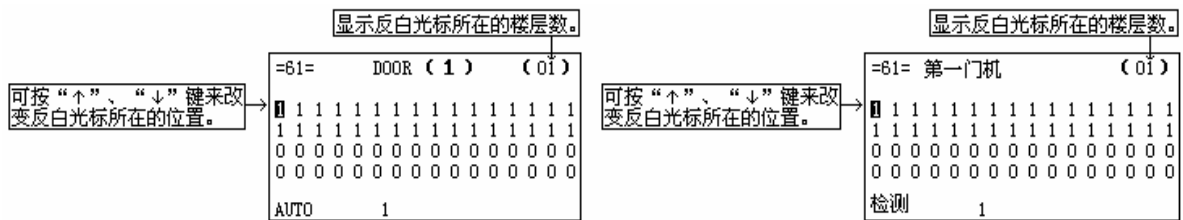
➤ 《54》 OUTPUT (微机输出 2): 显示微机并行输出的各端子的状态

3.2.7 开门菜单 (【60】 DOOR)

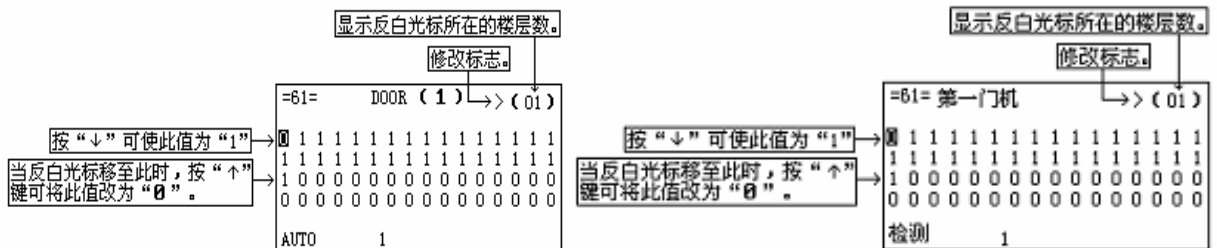
➤ 《61》 DOOR 1 (第一门机): 设置 1# 门机需要开门的楼层, 以二进制数字表示, “1” 表示要开门, “0” 表示不需开门:



当按下 Enter 键时, 液晶显示屏右上角显示反白光标所处的楼层数:



再按一下 Enter 键在楼层显示旁边会出现修改标志, 此时“↑”、“↓”键用来改变反白光标所在的值:



➤ 《62》 DOOR 2 (第二门机): 设置 2# 门机需开门的楼层, 使用方法同上。

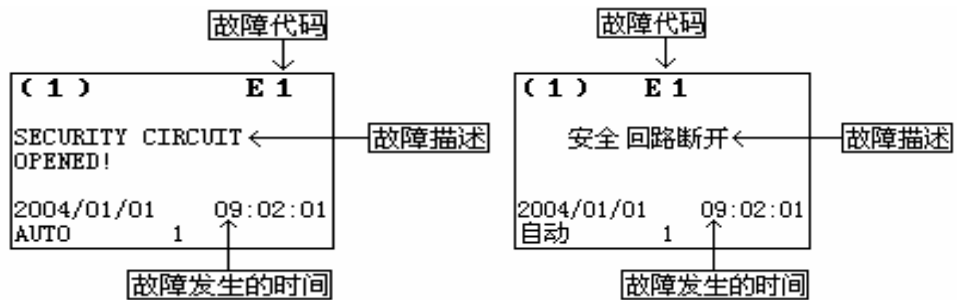
注: 当设置某一楼层不响应时(station 中设置)必须同时设置 door1,door2 不开门。

3.2.8 故障记录菜单 (【70】 ERROR HISTORY)

故障出现时，液晶屏下面会显示故障代码和故障原因（楼层显示也有相应的代码显示，具体见第六章）：



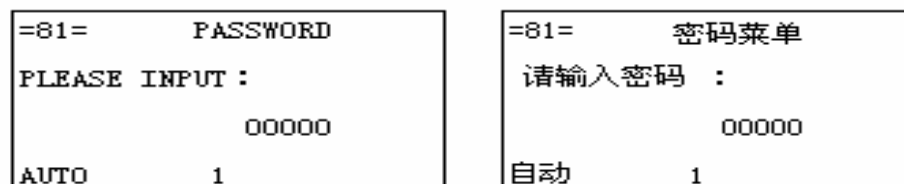
MICOLIFT M3 微机可记录 50 个历史故障，通过本菜单可查看到出现故障的楼层数、运行那一段速度，及电梯的运行次数。



在查看故障记录时，按 **Enter** 键进入到删除故障记录的模式，在二次确定删除提示下会将微机上的所有历史故障全部删除。

3.2.9 密码菜单 (【80】 PASSWORD)

密码以五位数表示：



所有的修改操作必须首先输入有效密码后才可进行操作（原始密码为 00000），当输入密码后，重新来电或经过 15 分钟没有任何按键，必须重新输入密码，才可重新操作。

正确输入密码后再输入密码时，将进入到修改密码的状态，确定修改后会将新密码写入到微机。

警告：忘记所设置密码，将不能修改参数，只有米高公司才能解密。

3.2.10 脉冲监控菜单 (【90】 PULSE MONITOR) (配双速梯时此菜单为备用)

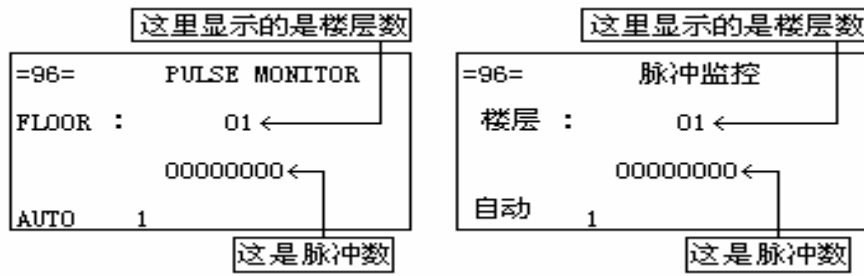
- 《91》 CURRENT (当前脉冲): 显示电梯轿厢即时所处的位置，以脉冲数表示。此参数只能查看不能修改。

```
=91=    PULSE MONITOR
CURRENT :
          00000000
AUTO    1
```

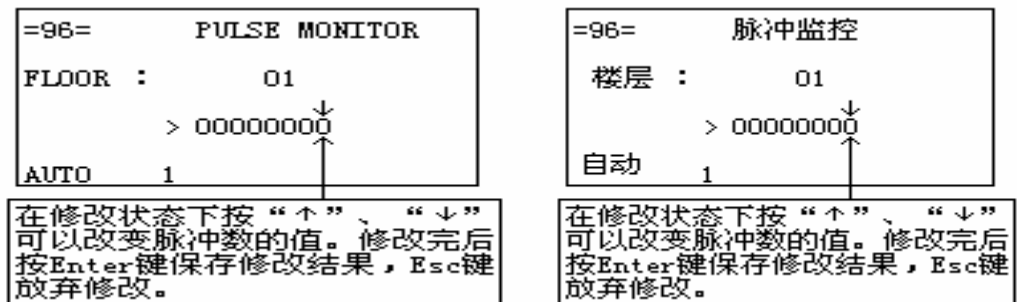
```
=91=    脉冲监控
当前脉冲 :
          00000000
自动    1
```

注：当在此菜单下，按“ENTER”键时，即可进入显示运行曲线介面。

- 《92》 RUN_IN (平层脉冲): 门区长度，1/4 的隔磁板长度，修改此数值以改变脉冲定位的门区长度。
- 《93》 DEL. 1DISTANCE (第一减速): 减速距离 1，修改此值可以调整减速距离的长度。
- 《94》 DEL. 2DISTANCE (第二减速): 减速距离 2，修改此值可以调整减速距离的长度。
- 《95》 DEL. 3DISTANCE (第三减速): 减速距离 3，修改此值可以调整减速距离的长度。
- 《96》 FLOOR (楼层): 显示各楼层的脉冲数。按 Enter 键后进入查看脉冲数的方式:



按“↑”或“↓”键可查看 1~64 楼的脉冲数，要修改脉冲数时按一下 Enter 键:



- **《97》** V2 DEL PERMIT (XDL) (中速减速允许): 按距离选择单多层曲线时，此为电梯起动后加速到稳速（中速）所需要距离，此数值为隔磁板的倍数，按楼层选择单多层曲线时，此菜单为备用。
- **《98》** V3 DEL PERMIT (XDL) (高速减速允许): 按距离选择单多层曲线时，此为电梯起动后加速到稳速（高速）所需要的距离，此数值为隔磁板的倍数，按楼层选择单多层曲线时，此菜单为备用。
- **《99》** RUN V2 DEL PERMIT (XDL) (中速运行距离): 按距离选择单多层曲线时，此为设置电梯多长距离可以跑中速，此数值为隔磁板的倍数，按楼层选择单多层曲线时，此菜单为备用。
- **《9A》** RUN V3 DEL PERMIT (XDL) (高速运行距离): 按距离选择单多层曲线时，此为设置电梯多长距离可以跑高速，此数值为隔磁板的倍数，按楼层选择单多层曲线时，此菜单为备用。

➤ 《9B》 DOOR LENGTH (门区长度): 门区长度。

利用本菜单的监控功能,可观察电梯自学习时的数据是否正确,并可利用此调节电梯的平层精度。例:电梯向上和向下运行到二楼时,轿厢位置比平层点低,则可增大二楼的脉冲数,直至电梯准确平层。

3.2.1.1 输入选择菜单 (【A0】 INPUT SELECT)

=A1= 输入选择	=A1= INPUT SELECT
安全触板信号:	TOUCH :
开	ON
自动 1	AUTO 1

- 《A1》 TOUCH (安全触板信号): 安全触板信号常开常闭选择 (ON 为常开, OFF 为常闭)。
- 《A2》 BRAKE (抱闸反馈信号): 抱闸反馈信号常开常闭选择 (ON 为常开, OFF 为常闭)。
- 《A3》 FIRE (消防): 消防信号常开常闭选择 (ON 为常开, OFF 为常闭)。
- 《A4》 CONTACT (接触器反馈): 接触器反馈信号常开常闭选择 (ON 为常开, OFF 为常闭)。
- 《A5》 OVERLOAD (超载): 超载信号常开常闭选择 (ON 为常开, OFF 为常闭)。
- 《A6》 SWITCH DOOR LIMIT (开关门限位) 开关门限位菜单选择

注: 以上输入点常开常闭功能的选择, 电梯必须处于检修模式修改才生效。

3.2.12 时间菜单 2: (【B0】 TIME 2) (此菜单为双速梯用, 当配变频器时此菜单为配用)

- 《B1》SOOM TIME (快加速时间): 设置 1A 延时吸合的时间。
- 《B2》SLOW TIME (慢加速): 设置 1A 再吸合后延时吸合 2A 的时间。
- 《B3》BRAKE (制动时间): 设置 1A 断开后延时再吸合的时间。
- 《B4》CLOSE LAMP (关照明时间): 关照明时间, 以分钟计算。
- 《B5》 CLOSE DOORDELAY (长延时关门): 设置延时关门的时间。

3.3 自动测量井道数据方法 (变频器使用, 双速梯不需进行自学习, 直接输入最高楼层数即可)

- 确认所有的井道开关 (如限位开关、强迫减速开关、平层开关) 在正常状态。
- 调整好适当的上、下强迫减速距离。

打检修将电梯开到下基站, 即端站下强换断开, 平层开关接通。

- 电梯返回端站后转到自动运行状态
- 电梯在自动状态关门后, 进入配置菜单 (CONFIG) 的子菜单 (LEARNING) 选择 ON 模式。电梯开始自动以检修速度运行, 至顶层平层位置后自动停车。完成井道数据的自动测量, 此后即可投入快车运行。

注意: 重新调整过强迫减速距离或重新调整门区信号位置完成后, 要再次井道数据自学习, 以使电梯运行在最佳状态。

➤ 自学习时注意事项:

- 1: 要使自学习成功, 平层感应器和强换开关的状态必须正确。
- 2: 脉冲编码器的输入必须正确, 因采用两相计数, 不但要求脉冲输

入的连线要准确，且相位也必须准确，要保证电梯向上脉冲为加，向下时脉冲为减，否则须互换微机输入的 A-B 相。（注：编码器输入的 A-B 相不能互换）

3: 自学习时观察层楼显示变化若层楼显示连续递增到最高楼层停下，则自学习成功。否则需检查平层感应器，强迫换速开关的状态，脉冲编码器输入及相位。

3.4 电梯平层精度的调节

（1）变频梯的调试方法：

为使电梯能准确平层，并加快调试过程，在安装门区隔磁板时，应尽量使轿厢在平层位置，感应器基本上在铁板的中央位置，隔磁板长度为 200-250mm 左右。

MICOLIFT M3 机提供了能直接调节楼层脉冲数，而达到调节电梯平层的功能，而不需进入井道调节隔磁板，大大加快调试进度，调试步骤如下：

- 安装隔磁板时，应使轿厢在平层点时感应器基本在中央位置。
- 首先调变频器使电梯向上和向下到达某一楼层时，停在同一位置上。
- 将轿厢的实际平层位置和平层点比较，若电梯还没有到达平层点，则将该楼层的脉冲数调大，反之，则将楼层的脉冲数调小，直至电梯准确平层为止。

（2）双速梯的调试方法：

- 根据平层点适当移动上下平层感应器即可，必要时配合抱闸调试。

3.5 减速距离的确定

➤微机以下强迫换速距离的长度为基准，自动确定每一楼层的上、下换速点，换速距离的数值是在自测量井道数据时自动测量的，客户也可以对该数值适当进行调整。对于 1.6m/s 以上的梯，上、下各安装有两个强迫换速开关，微机自测井道数据时分别测量低速强迫换速距离（第二下强迫换速距离）作为每一层的低速换速距离，第一下强迫换速距离为高速换速距离。对于 2.0 m/s 的电梯，中速减速距离是以高速减速距离的一半为计算，必须按照上面的原则，调整好合适的中速下强迫换速距离，然后重新进行一次井道数据自动测量才能达到目的。

➤强迫减速距离的大小的参考数值：

对于 1.0m/s 的电梯：1.5m-1.7m

对于 1.5m/s 的电梯：2.3m-2.6m

对于 1.75m/s 的电梯：第二强迫减速：1.5m-1.8m

第一强迫减速：2.5m-3.0m

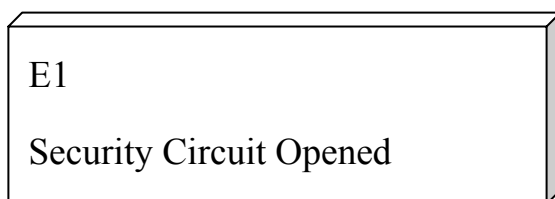
对于 2.0m/s 的电梯：第二强迫减速：1.5m-1.7m

第一强迫减速：3.0m-3.4m

第五章 故障描述

MICOLIFT M3P 微机具备 50 个故障历史记录，并记录下发生的楼层数及其运行状态和故障原因，当故障发生时，微机液晶显示屏用英文显示故障原因，并在楼层显示用相应的故障代码（“E”和数字交替显示）表示，下面列出各故障显示及处理办法。

➤ 故障 1



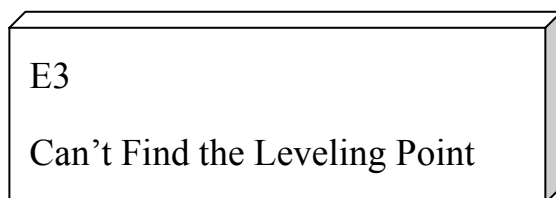
安全回路断开，检查安全回路各环节，并将其排除，安全回路恢复正常后，故障显示消除。

➤ 故障 2



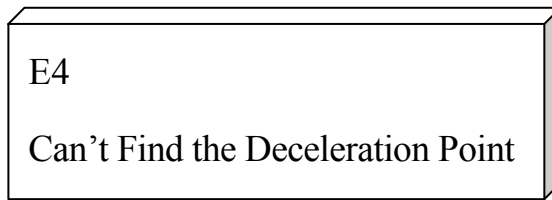
关门不到位，检查门机，门锁接通或打检修后，消除故障显示。

➤ 故障 3



检测不到门区信号，检查平层感应器及其接线，电梯以爬行速度运行，直至检测到门区信号后，停梯开门，消除故障，打检修，可消除此故障显示。

➤ 故障 4



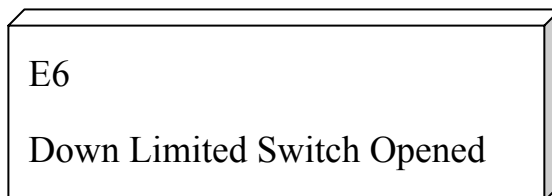
检测不到减速点，检查参数 2B 菜单楼层保护时间设置是否适当，必要时可加大；检查变频器连接，若损坏请更换，电梯减速到门区后，消除故障显示。

➤ 故障 5



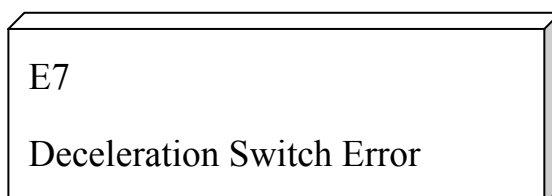
上限位断开，检查接线，若电梯已至上限位位置，可向下运行，上限位接通后，故障消除。

➤ 故障 6



下限位断开，检查接线，若电梯已至上限位位置，可向上运行，下限位接通后，故障消除。

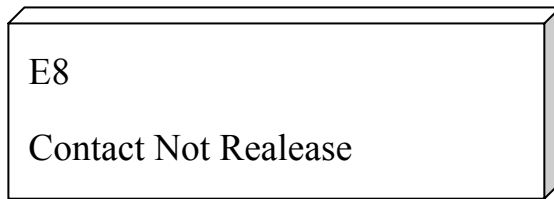
➤ 故障 7



电梯起动多层速度后，若碰到单层强换时微机还未输出减速信号，则电

梯立即急停，并以自救速度平层，记录 E7 故障。

➤ 故障 8



主接触器或抱闸接触器触点粘死，当微机没有指令信号输出时，检测到主接触器或抱闸接触器没有释放，判断为有故障状态，检查接线或更换。

➤ 故障 9



编码器输入微机方向错误，若出现此故障信息，改变编码器输入微机的 A、B 相位顺序。注意：不能改变输入变频器的 A、B 相位。

➤ 故障 10



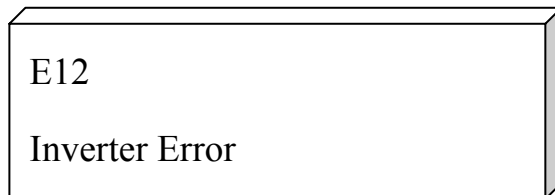
机械抱闸故障，当抱闸接触器吸合而主机上的机械抱闸没有打开或抱闸打开而微机检测不到信号，检查抱闸连接。

➤ 故障 11



电梯在正常行梯的情况下，如果微机设置总运行时间，电梯运行超过了微机所设置的运行时间电梯就马上急停，打检修后消除故障显示。若平层感应器信号不变化，就会出 E11 故障。

➤ 故障 12



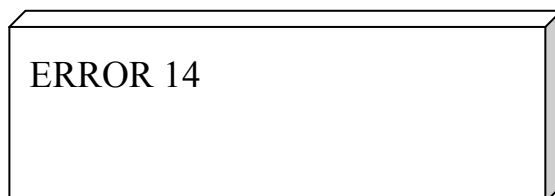
变频器故障，当变频器检测信号断开时，显示此故障，请检修变频器。

➤ 故障 13

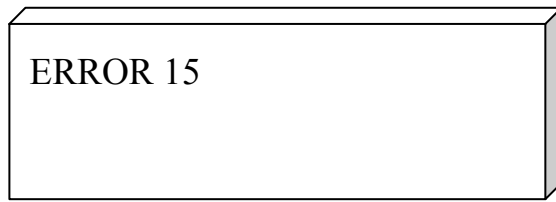


门锁接触器不释放。

➤ 故障 14

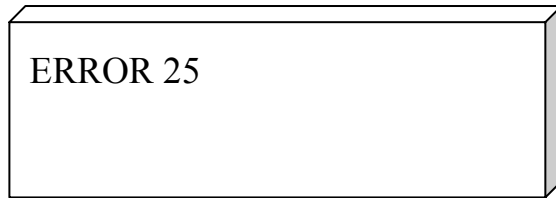


➤ 故障 15



·
·
·

➤ 故障 25



注：所有性能、规格型号有可能会改动，不另行通知。